

#### GESTIÓN DE RECURSOS Y SERVICIOS BIBLIOTECARIOS

Código FO-SB-12/v0

ESQUEMA HOJA DE RESUMEN

Página

1/1

#### RESUMEN TRABAJO DE GRADO

AUTOR(ES)	: NOMBRES Y APELLIDOS CO	OMPLETOS	
NOMBRE(S	):JOSÉ FERNANDO	APELLIDOS:	FUENTES ROA
NOMBRE(S	):	APELLIDOS:	
NOMBRE(S	):	APELLIDOS:	
FACULTAD	: _INGENIERÍAS		
PLAN DE E	STUDIOS: <u>INGENIERÍA ELE</u>	CTRÓNICA	
DIRECTOR:			
NOMBRE(S	):_ <u>SERGIO ALEXANDER</u> A	PELLIDOS: <u>CASTRO</u>	CASADIEGO
NOMBRE(S	):_BYRON A	PELLIDOS: <u>MEDIN</u> A	DELGADO
TÍTULO DE	L TRABAJO (TESIS): <u>CONTR</u> O	OL DIGITAL EN UN S	ISTEMA EMBEBIDO
	Este proyecto fue realizado en la monitorizar y alterar variables de sistema embebido; teniendo en componentes de hardware y softwismo se desarrolló una aplicació Raspberry Pi 2 B+ con sistema of Arduino UNO mediante protocol	control en un proceso i uenta que se deben selec- vare necesarios y adecua ón en lenguaje Python que perativo Raspbian y se co	ndustrial a escala desde un cionar los parámetros y ados para la realización del ue funciona desde una comunica a través de un

PALABRAS CLAVE: CONTROL, PROCESOS INDUSTRIALES, SOFTWARE LIBRE, RASPBERRY PI, ARDUINO UNO.

**CARACTERISTICAS:** 

PÁGINAS: 91 PLANOS: 1 ILUSTRACIONES: 29 CD ROOM: 1

	Elaboró		Revisó	Aprobó	
Е	quipo Operativo del Proceso		Comité de Calidad	Comité de Calidad	
Fecha	24/10/2014	Fecha	05/12/2014	Fecha	05/12/2014

## CONTROL DIGITAL EN UN SISTEMA EMBEBIDO

# JOSÉ FERNANDO FUENTES ROA

UNIVERSIDAD FRANCISCO DE PAULA SANTANDER

FACULTAD DE INGENIERÍA

PLAN DE ESTUDIOS DE INGENIERÍA ELECTRÓNICA

SAN JOSÉ DE CÚCUTA

#### CONTROL DIGITAL EN UN SISTEMA EMBEBIDO

#### Presentado por:

## JOSÉ FERNANDO FUENTES ROA

Proyecto de grado para optar por el título de

#### INGENIERO ELECTRÓNICO

Director:

MSc. IE. SERGIO ALEXANDER CASTRO CASADIEGO

Codirector:

MSc. IE. BYRON MEDINA DELGADO

UNIVERSIDAD FRANCISCO DE PAULA SANTANDER

FACULTAD DE INGENIERÍA

PLAN DE ESTUDIOS DE INGENIERÍA ELECTRÓNICA

SAN JOSÉ DE CÚCUTA



# ACTA DE SUSTENTACIÓN DE UN TRABAJO DE GRADO

Fecha:

CÚCUTA, 28 DE JUNIO DE 2017

Hora:

14:00

Lugar:

**AULA GENERAL 101** 

Plan de Estudios:

INGENIERÍA ELECTRÓNICA

Título de la Tesis:

"CONTROL DIGITAL EN UN SISTEMA EMBEBIDO."

Jurados:

IE ESp. SERGIO IVÁN QUINTERO AYALA

IE MSc. JULIAN ORLANDO TARAZONA ANTÉLIZ

Director:

IE MSc. SERGIO ALEXANDER CASTRO CASADIEGO

Codirector:

IE MSc BYRON MEDINA DELGADO

Nombre del Estudiante

Código

Calificación

JOSÉ FERNANDO FUENTES ROA

1160452

CUATRO, CINCO (4,5)

# **MERITORIA**

SERGIO IVAN QUINTERO AYALA

Vo.Bo. BYRON MÉDINA DELGADO, IE MSc

Coordinador Comité Curricular

Ingeniería Electrónica

Avenida Gran Colombia No. 12E-96 Barrio Colsag Teléfono (057)(7) 5776655 - www.ufps.edu.co oficinadeprensa@ufps.edu.co San José de Cúcuta - Colombia

# Dedicatoria

A mi princesa de la eterna sonrisa, María José

#### Agradecimientos

En primer lugar quiero agradecer a Dios por haberme colmado de mucha sabiduría en la ejecución de este proyecto, al Grupo de Investigación y Desarrollo en Electrónica y Telecomunicaciones (GIDET) en especial al ingeniero Sergio Alexander Castro C. y al ingeniero Byron Medina Delgado por su apoyo y dirección en la construcción del proyecto, a todos mis compañeros que de una u otra forma contribuyeron a la culminación con éxito del proyecto. Quiero ofrecer un fuerte agradecimiento a toda mi familia, a mi mamá, a mi papá y a mi novia por haberme brindado su apoyo y comprensión.

# Tabla de contenido

Ir	ntroduce	ión	14
1	Plan	teamiento del problema	15
2	Justi	ficación	18
3	Alca	nces	19
4	Limi	taciones y delimitaciones	20
	4.1	Limitaciones	20
	4.2	Delimitaciones	20
5	Obje	tivos	21
	5.1	Objetivo general	21
	5.2	Objetivos específicos	21
6	Marc	co referencial	22
7	Marc	co teórico	24
	7.1	Procesos industriales	24
	7.2	Sistemas embebidos	24
	7.3	Raspberry Pi	25
	7.3.1	Hardware y especificaciones técnicas.	26
	7.3.2	2 Software.	27
	7.4	Arduino UNO	27
	7.4.1	Hardware y especificaciones técnicas.	28

7.4.2 Software.	28
7.5 Sistema de control	29
7.6 Protocolo I2C	30
7.7 Lenguaje Python	31
7.8 Marco legal	33
7.8.1 GNU GPL.	33
7.8.2 PSF.	33
8 Diseño metodológico	34
8.1 Caracterizar los sensores, la planta, los instrumentos y equipos	34
8.2 Obtener el modelo matemático de la función de transferencia de la planta	34
8.3 Diseño e implementación del sistema de control digital	35
8.4 Pruebas de funcionamiento del sistema	36
9 Resultados	37
9.1 Caracterización del sensor, la planta, los instrumentos y equipos.	37
9.1.1 Descripción de la planta.	37
9.1.2 Descripción del sistema embebido.	40
9.1.3 Caracterización del sensor.	41
9.1.4 Caracterización de la planta.	43
9.2 Modelamiento matemático de la función de transferencia de la planta	44
9.3 Diseño e implementación del sistema de control digital	46
9.3.1 Diseño del controlador digital.	48
9.3.2 Simulación del controlador digital.	51
9.3.3 Diseño e implementación de la etapa del sensor.	53

	9.3.4 Características del conversor Analógico-Digital.	54
	9.3.5 Diseño e implementación del actuador.	54
	9.3.6 Comunicación I2C entre la Raspberry Pi y el Arduino UNO.	56
	9.3.7 Acondicionamiento de señal adicional.	57
	9.3.8 Implementación del controlador digital.	59
	9.3.8.1 Algoritmo del controlador digital.	61
	9.3.8.2 Software para la comunicación I2C.	63
	9.3.8.3 Software para leer y escribir datos en el Arduino UNO.	64
	9.3.8.4 Software para el Arduino UNO.	67
	9.4 Pruebas de funcionamiento del sistema	68
	9.4.1 Prueba de comunicación del puerto I2C.	68
	9.4.2 Prueba de temperatura.	70
	9.4.3 Prueba de la acción de control.	72
	9.4.4 Rendimiento del sistema embebido.	73
(	Conclusiones	75
]	Recomendaciones	78
]	Referencias Bibliográficas	79
	Anexos	84